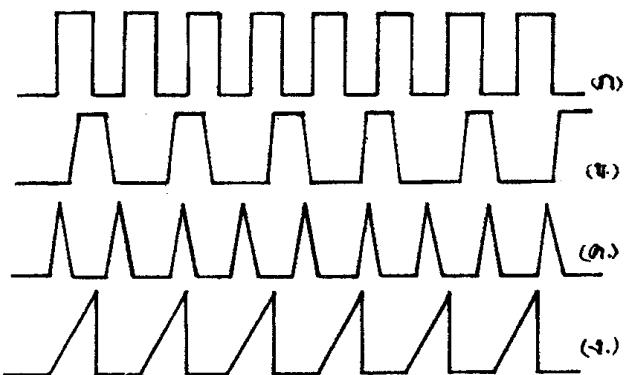


6

การกระตุ้นด้วยกระแสไฟตรงแบบเป็นช่วง ๆ

การกระตุ้นด้วยกระแสไฟตรงแบบเป็นช่วง ๆ (IDC) จะไม่แตกต่างจากการกระตุ้นด้วยกระแสไฟตรงอย่างต่อเนื่อง หรือกระแสไฟวนิกมากนัก กล่าวคือ ขณะ กระตุ้นกระแสไฟฟ้าไม่ได้ถูกปล่อยออกตลอดเวลา (ไม่มีช่วงพัก) แต่จะถูกปล่อย ออกเป็นจังหวะ (มีช่วงพักสั้น) ในสมัยก่อน หากต้องการใช้ไฟ IDC กระตุ้นอาจทำได้ โดยใช้ไฟกระแสตรงอย่างต่อเนื่อง แล้วยกสวิตซ์ขึ้นกระตุ้นขึ้นเป็นจังหวะ หรือใช้วิธีสลับปุ่มไฟฟ้าเพื่อกลับทิศทางการให้หล ทำให้เห็นการหดตัวของกล้ามเนื้อเป็นจังหวะสลับกัน แต่ในปัจจุบัน เทคโนโลยีด้านเครื่องอิเล็กทรอนิกส์ มีความ ก้าวหน้าขึ้นมาก ผู้ใช้เครื่องกระตุ้นเพียงแต่ปรับเวลา หรือตั้งช่วงเวลาของการกระตุ้น และช่วงพักเท่านั้น ก็จะได้กระแส IDC เพื่อกระตุ้นกล้ามเนื้อและเส้นประสาทตามต้องการ

กระแส IDC ในที่นี้หมายถึงกระแสไฟตรงที่ปล่อยออกเป็นช่วง ๆ (interrupted direct current) อย่างต่อเนื่อง ซึ่งมีรูปคลื่นหลายชนิด (รูปที่



รูปที่ 6.1 แสดงกระแสไฟตรงที่ปล่อยเป็นช่วง ๆ (ก) รูปสี่เหลี่ยมผืนผ้า (ข)

รูปสี่เหลี่ยมคงที่ (ค) รูปสามเหลี่ยม(ง) รูปฟันเลื่อย (ดัดแปลงจาก: .Ward

AR. Electrical stimulator of nerve and muscle: Electricity, fields and waves
in therapy. Marrickville 2204: Science Press, 1976: 63-88.

6.1) ส่วนกระแส IDC ที่ปล่อยออกเป็นชุด ๆ ได้จัดไว้ในกลุ่มของกระแสไฟฟาราดิก (ดูบทที่ 7)

1. การใช้กระแสไฟตรงแบบเป็นช่วง ๆ ทางคลินิก

การใช้กระแสไฟ IDC ทางคลินิกมักนิยมใช้ ชนิดที่ปล่อยออกอย่างต่อเนื่อง เพื่อกระตุ้นกล้ามเนื้อและประสาท ดังต่อไปนี้

1.1 การหาจุดมอเตอร์⁽¹⁾

จุดมอเตอร์ของกล้ามเนื้อ และเส้นประสาทเป็นจุดที่เนื้อเยื่อน้ำนม threshold การตอบสนองต่อกระแสไฟฟ้าต่ำที่สุด กล่าวคือ สามารถใช้ความเข้มของกระแสไฟฟ้าน้อยที่สุด และทำให้เนื้อเยื่อเกิดการตอบสนองสูงสุด เนื่องจาก

เครื่องกระตุนที่ให้กระแสไฟ IDC มักมีปุ่มที่สามารถปรับช่วงกระตุน (pulse duration) และช่วงพัก (pause duration) แยกเป็นอิสระต่อกัน จึงมักใช้หาชุดมอเตอร์ วิธีการหาชุดมอเตอร์ ได้ก่อตัวไว้ในบทที่ 8

1.2 ใช้ทำเส้นโถกเօสดี⁽²⁾

เส้นโถกเօสดี (SD curve หรือ strength duration curve) เป็นกราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่าง ความเข้มกระกระแสไฟฟ้าและช่วงเวลากระตุนของกระกระแสไฟฟ้า ที่ทำให้กล้ามเนื้อและเส้นประสาทเกิดการตอบสนอง มีประโยชน์ในการใช้พยากรณ์ และวินิจฉัยโรค (ดูบทที่ 9) กระกระแสไฟ IDC รูปสี่เหลี่ยม มักใช้หาเส้นโถกเօสดีในกล้ามเนื้อปกติ ส่วนกระกระแสไฟ IDC รูปสามเหลี่ยม มักใช้หาเส้นโถกเօสดีในกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงบางส่วน (partial denervate)

1.3 ชะลอการลีบเล็กของกล้ามเนื้อ^(3,4)

การกระตุนกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยง มีจุดประสงค์เพื่อพยายามรักษาสภาพของกล้ามเนื้อนั้นให้ดีที่สุด เพื่อค่อยเวลาพื้นตัวของเส้นประสาทที่ได้รับบาดเจ็บ เป็นที่ทราบกันแล้วว่า กล้ามเนื้อปกติถ้าเกิดการอ่อนแรง การออกกำลังโดยมีแรงต้านจะสามารถช่วยเพิ่มความแข็งแรงทนทานแต่ในกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยง หรือเส้นประสาทที่เลี้ยงกล้ามเนื้อได้รับบาดเจ็บ จะไม่สามารถเพิ่มความแข็งแรงและความทนทานด้วยการออกกำลัง เนื่องจากอวัยวะส่วนที่ทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของกล้ามเนื้อไม่สามารถสั่งการให้กล้ามเนื้อเกิดการหดตัว จึงเกิดการอ่อนแรง และลีบเล็กลงอย่างรวดเร็ว อย่างไรก็ตาม กล้ามเนื้อที่ขาดการควบคุมจากระบบ

ประสาน ก็สามารถถูกกระตุ้นให้เกิดการหดตัวได้ ด้วยกระแสไฟฟ้า IDC ที่ปรับช่วงการกระตุ้นและความแรงของไฟที่เหมาะสม การกระตุ้นด้วยไฟฟ้าเพื่อเกิดการหดตัวในกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงนั้น จะให้ผลลัพธ์กับการสั่นการของระบบประสาทเพื่อให้เกิดการหดตัวของกล้ามเนื้อ เพื่อช่วยลดการลีบเล็กของกล้ามเนื้อ

1.3.1 วัตถุประสงค์ของการกระตุ้นไฟฟ้าต่อกล้ามเนื้อที่ขาดประสาทมาเลี้ยง ⁽⁴⁾

การลีบเล็กของกล้ามเนื้อเนื่องจากขาดการใช้งานนั้น สามารถที่จะฝึกให้แข็งแรงขึ้นเหมือนปกติด้วยการออกกำลังกาย และการลีบเล็กเนื่องจากขาดการใช้งานนั้นยังคงมีความตึง (tone) ของกล้ามเนื้ออよู่ กระบวนการเมแทบอลิติซึมของกล้ามเนื้อก็ยังอยู่ในสภาพปกติถึงแม้จะเกิดการอ่อนแรงในตัวกล้ามเนื้อก็ตาม แต่ในกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงจะเกิดภาวะเสื่อมและเกิดการเปลี่ยนแปลงไปในทางที่แย่ลงเรื่อย ๆ ถึงแม้เส้นประสาทหรือแออโซนที่มาเลี้ยงกล้ามเนื้อนั้นสามารถเกิดกระบวนการซ่อมสร้างหรือออกใหม่จนกระทั่งมาถึงตัวกล้ามเนื้อก็ตาม แต่ต้องใช้เวลาพอสมควร ช่วงเวลาที่เส้นประสาทของมาถึงกล้ามเนื้อนั้นอาจกินเวลาเป็นเดือน ๆ ถ้ากล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทนั้น ไม่ได้ถูกเตรียมสภาพให้พร้อมที่จะทำงาน เมื่อเส้นประสาทนั้นงอกมาถึงก็ไม่สามารถเกิดการหดตัว ดังนั้น จึงควรเตรียมการให้กล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงนั้นพร้อมที่จะทำงาน โดยการกระตุ้น ด้วยกระแสไฟฟ้าเพื่อหวังผลดังต่อไปนี้

1 ช่วยลดการลีบเล็กของกล้ามเนื้อ (delay muscle atrophy)

จากการศึกษาพบว่า การกระตุ้นด้วยกระแสไฟฟ้าทำให้เกิดการเลื่อน

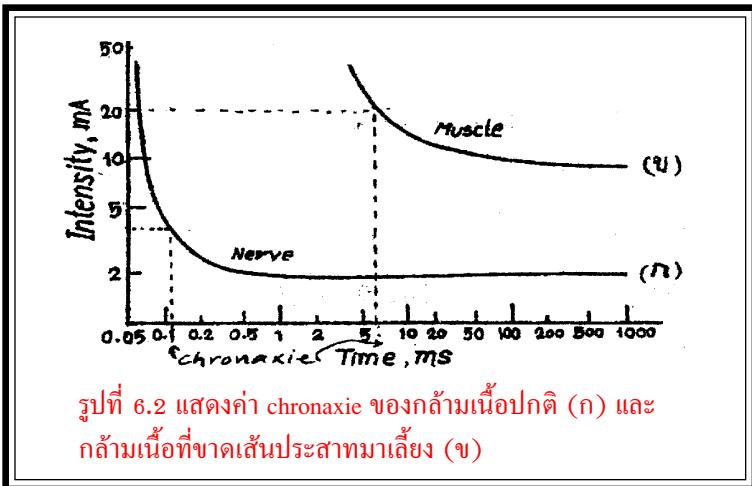
เข้าออกของ actin และ myosin ส่งผลให้อัตราการทำลายของ myofibril ลดน้อยลง นอกจากนั้นยังเชื่อว่าผลจากการหดตัวของกล้ามเนื้อโดยการกระตุ้นด้วยกระแสไฟฟ้า มีส่วนเพิ่มการสังเคราะห์กลัจโคเจน (glycogen) อีกด้วย อย่างไรก็ตาม ผลของไฟฟ้าก็ไม่สามารถที่จะป้องกันการลีบเล็ก และการเสื่อมของกล้ามเนื้อเนื่องจากการขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงแต่เป็นเพียงการชะลอกระบวนการเหล่านี้ให้เกิดช้าลงเท่านั้น

2 ช่วยเพิ่มการไหลเวียนในกล้ามเนื้อ (improved venous and lymphatic return)

จากการศึกษาของ Sunderland พบว่ากล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงมีผลทำให้กล้ามเนื้อไม่หดตัว ส่งผลให้มีการคั่งค้างของโลหิตและของเสียต่างๆ ในกล้ามเนื้อเกิดการอุดตัน ขาดการลำเลียงอาหาร ทำให้ไขกล้ามเนื้อเกิดภาวะเสื่อมลีบเร็วขึ้น โดยเฉพาะกล้ามเนื้อแขนและขาที่ส่วนปลาย (distal) จะมีอัตราเสื่อมสูงกว่ากล้ามเนื้อที่อยู่ในส่วนต้นๆ (proximal) การใช้กระแสไฟฟ้ากระตุ้นทำให้กล้ามเนื้อหดตัวเกิด pumping action เพิ่มการไหลเวียนในกล้ามเนื้อ ลดบวม เกิดการซ่อมแซมตัวกล้ามเนื้อเองให้กลับคืนไปต่อได้มากขึ้น และเสื่อมช้าลง

3 ช่วยการเกิดการยึดติดหรือพังผืดของกล้ามเนื้อ

กล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทสั่งงานจะไม่สามารถหดตัวได้เอง ยกกล้ามเนื้อจะเกิดการยึดติด ขาดความยืดหยุ่น และจะเปลี่ยนสภาพเป็นพังผืด (fibrosis) ไปในที่สุด การใช้กระแสไฟฟ้ากระตุ้นให้เกิดการหดตัวสามารถช่วยชะลอการยึดติดของยกกล้ามเนื้อ



1.3.2 วิธีการกระตุ้นกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทด้วยกระแสไฟฟ้า⁽⁴⁾

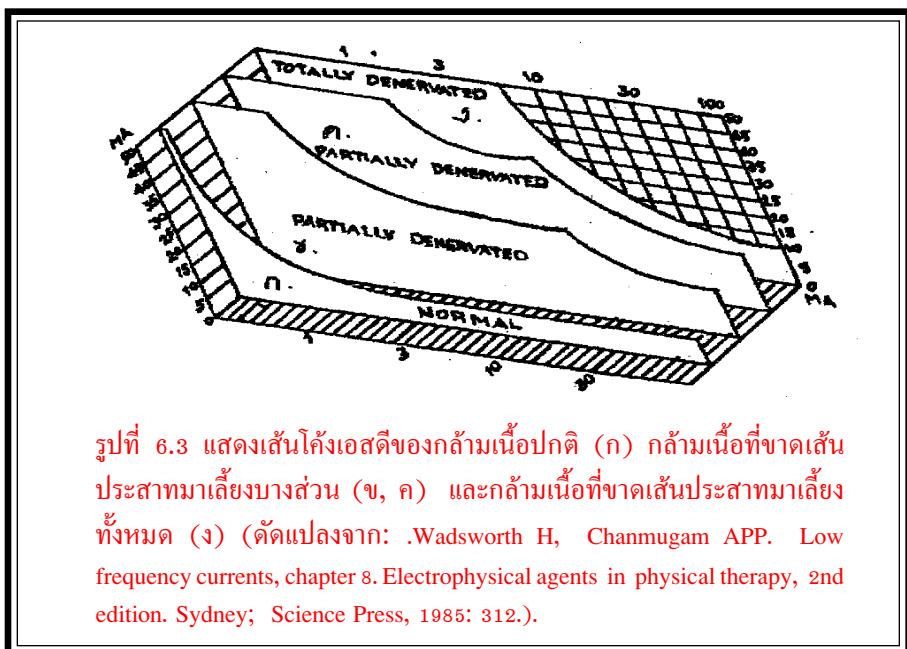
ความแตกต่างระหว่างกล้ามเนื้อที่มีและไม่มีเส้นประสาทด้วยกระแสไฟฟ้า ก็คือ ความไวของการตอบสนอง ในกล้ามเนื้อที่มีเส้นประสาทมาเลี้ยง จะมีความไวของการตอบสนองต่อกระแสไฟมากกว่ากล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยง ซึ่งสามารถพิจารณาได้จากเส้นโค้งเอสดี ดังรูปที่ 6.2

ในกล้ามเนื้อที่มีเส้นประสาทมาเลี้ยง ลักษณะเส้นโค้งเอสดีจะค่อนข้างมาทางด้านซ้าย (ชิดมาทางแกนตั้ง) โดยใช้ช่วงการกระตุ้นสั้น และใช้ความแรงของไฟน้อยกว่า ส่วนในกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงบางส่วน (partial denervated) ลักษณะเส้นโค้งเอสดีจะเป็นรูปผสมระหว่างกล้ามเนื้อที่มี และไม่มีเส้นประสาทมาเลี้ยง กล่าวคือ จะมีรอยหัก (kink) ระหว่างกลาง ซึ่งรอยหักนี้เกิดจากการรวมเส้นโค้งของกล้ามเนื้อทั้งสองชนิด (รูปที่ 6.3) กรณีที่กล้ามเนื้อมัดนั้นมีส่วนยกกล้ามเนื้อที่ปกติอยู่มาก เส้นโค้งก็จะเบี่ยงเบนมาทางซ้าย แต่ถ้ามียกกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงอยู่มากกว่า เส้นโค้งนี้ก็จะเบี่ยงเบนค่อนมาทางขวาเมื่อ เป็นต้น

ในกรณีของกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาททั้งหมด (complete denervated) เส้นโคลงเออสดีจะเบี่ยงเบนไปทางขวา很多 และมักจะมีค่า rheobase และช่วงการกระตุ้นค่อนข้างมาก ดังรูปที่ 6.3

1.3.3 กระแสไฟฟ้าที่ใช้กระตุ้น⁽³⁾

กล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยง ไม่ว่าจะเป็นแบบ complete หรือ partial denervated ย่อมทำให้คุณสมบัติทางไฟฟ้าเปลี่ยนแปลงไป กล่าวคือ ค่าความไวต่อตัวกระตุ้น (excitability) ลดลง ช่วงระยะเวลาดื้อ (refractory period) ยาวขึ้น ค่า accommodation ลดลง จากคุณสมบัติดังกล่าว ทำให้กระแสไฟฟ้าที่ใช้กระตุ้นมากจะถูกพิจารณาให้มีความแรง และช่วงการกระตุ้นที่มากกว่าใช้ กระตุ้นกล้ามเนื้อปกติ โดยเพิ่มช่วงพักระหว่างการกระตุ้นให้มากขึ้น มักจะเป็น 2-3 เท่าของช่วงการกระตุ้น เพื่อลดปฏิกิริยา



เคมีได้ข้อสรุปว่า การใช้ช่วง กระตุ้นที่ยาว และการใช้ไฟนิดสามเหลี่ยมเพื่อทำให้กล้ามเนื้อที่มีเส้นประสาท มาเลี้ยงบริเวณใกล้เคียง เกิด accommodation ได้ง่าย อย่างไรก็ตาม ในทางปฏิบัติควรจะทำเส้นโคงเอ สดีของกล้ามเนื้อก่อนเสมอ เพื่อพิจารณาค่า utilization time ของ กล้ามเนื้อเพื่อใช้ประกอบการพิจารณาปรับกระแสในการกระตุ้น (รูปที่ 6.2)

ในกรณีที่เส้นประสาทที่เลี้ยงกล้ามเนื้อนั้นเริ่มฟื้นตัว การตอบสนองของกระแสจะเปลี่ยนไป กล่าวคือ กล้ามเนื้อนั้นจะตอบสนองต่อกระแสที่มี ช่วงการกระตุ้นและความแรงน้อยลง ในบางรายสามารถตอบสนองต่อไฟฟาราดิก ดังนั้นกระแสไฟที่ใช้ควรจะมีการปรับให้เหมาะสม โดยคำนึงถึง กล้ามเนื้อส่วนที่ยังขาดเส้นประสาทมาเลี้ยงเป็นหลัก อาจให้การอุดกั๊ง ร่วมกับการกระตุ้นกล้ามเนื้อด้วย

1.3.4 เทคนิคการกระตุ้น^(3,4).

ควรจัดท่าให้กับกล้ามเนื้อที่ต้องการกระตุ้นอยู่ในท่าที่ลูกยึดเลิกน้อย ผู้ ลูกกระตุ้นควรอยู่ในท่าที่สบายผ่อนคลาย การกระตุ้นครั้งแรกควรอธิบายให้ ผู้ลูกกระตุ้นทราบ เพื่อเตรียมรับความรู้สึกที่จะเกิดขึ้น

การวางแผนกระตุ้นมากจะใช้เทคนิค bipolar อาจใช้ข้อกระตุ้นที่มี ขนาดใหญ่ วางบริเวณกลุ่มของกล้ามเนื้อโดยตรง หรือจะใช้ข้อกระตุ้นเมื่อถือ (point electrode) กระตุ้นบริเวณกล้ามเนื้อที่มีขนาดเล็กๆได้แล้วแต่ความ เหมาะสม

ระยะเวลาที่กระตุ้นควรจะกระตุ้นในช่วงแรก ๆ ของการได้รับบาดเจ็บ เพื่อช่วยในการลีบเลิกของกล้ามเนื้อ และป้องกันผลแทรกซ้อนที่เกิดขึ้นแต่เนื่อง จากการทำอย่างน้อย 2 ครั้งใน 1 วัน แต่ละครั้งของการกระตุ้นกล้ามเนื้อควรลด

ตัวไม่น้อยกว่า 90 ครั้ง ควรกระตุนสลับที่กันเพื่อป้องกันการเพลี่ยล้าของกล้ามเนื้อ อาจจะกระตุน 30 ครั้ง ของการหดตัวแล้วพัก 1-2 นาที เป็นต้น ควรกระตุนต่อไปจนกว่าผู้ป่วยสามารถควบคุมการทำงานได้ หรืออย่างน้อย 2 ปี

1.3.5 ข้อควรระวัง

การกระตุนกล้ามเนื้อที่ขาดเส้นประสาทมาเลี้ยง มักจะใช้กระแสไฟตรงอย่างเป็นช่วงๆ ที่มีช่วงการกระตุนค่อนข้างยาว จะนั่นผลแทรกซ้อนที่มักจะเกิดขึ้นก็จะคล้ายกับผลแทรกซ้อนที่เกิดจากการกระตุนด้วยไฟกระแส ตรงอย่างต่อเนื่องคงได้กล่าวมาแล้ว (ดูบทที่ 4)

1.4 การกระตุนกล้ามเนื้อให้ทำงาน (functional electrical stimulation, FES)

ค.ศ. 1961 Liberson และคณะ⁽⁵⁾ ได้เสนอแนวคิดการใช้กระแสไฟฟ้ากระตุนกล้ามเนื้อกระดกข้อเท้าให้เกิดการทำงานขณะเดิน ในผู้ป่วยอัมพาตครึ่งซีก โดยใช้หลักการที่ผู้ป่วยอัมพาตครึ่งซีกนั้น พยาธิสภาพส่วนใหญ่จะอยู่ที่สมอง ระบบประสาทส่วนกลาง และระบบประสาทรอบนอกที่ต่ำกว่า พยาธิสภาพยังปกติ ซึ่งสามารถถูกกระตุนให้เกิดการตอบสนองด้วยกระแสไฟตรงชนิดเป็นช่วงๆ หรือ IDC (ช่วงกระตุน 20-300 ms, ความถี่ 24-100 Hz, ความแรงกระแส 90-200 mA และ ศักย์ไฟฟ้า 50-120 V)⁽⁶⁾

วิธีการกระตุนกล้ามเนื้อให้ทำงาน (functional electrical stimulation) หรือ FES นั้น อาจแบ่งตามลักษณะการวางขั้วกระตุนได้เป็น 2 วิธีดังนี้

1.4.1. การวางแผนข้อกระดูกที่ผิวนัง

เป็นวิธีการกระตุ้นกล้ามเนื้อจากภายนอก ตัวอย่าง เช่น การกระตุ้นกล้ามเนื้อกระดกข้อเท้า ให้ทำงานขณะเดินในผู้ป่วยอัมพาตครึ่งซีก มักภาวะข้อลบที่ผิวนังตรงจุดมอเตอร์ของเส้นประสาท common peroneal (ใต้ head of fibular) ส่วนข้อบวกร่างบริเวณที่ต่ำลงไป ต่อสายมาที่ตัวเครื่องกระตุ้นซึ่งมีขนาดเล็กและมักยึดติดกับตัวผู้ป่วยที่บริเวณเข็มขัด หรือขอบการเกงส่วนควบคุมจังหวะการปล่อยกระแส หรือสวิตช์ของเครื่อง มักยึดติดกับสันรองเท้า ขณะผู้ป่วยยกเท้าขึ้นจากพื้นจะเป็นช่วง switch on ให้เกิดการกระตุ้นกล้ามเนื้อให้ทำงานกระดกข้อเท้า

1.4.2. การฝังข้อกระดูนในร่างกาย

วิธีนี้มักใช้ข้อกระดูนฝังเข้าไปในกล้ามเนื้อ ซึ่งจำเป็นต้องทำการผ่าตัดเพื่อฝังข้อกระดูนที่มีลักษณะเป็นลวดนำไฟฟ้าเข้าไปในเส้นประสาท แล้วต่อสายนำสัญญาณมายังบริเวณผิวนังชั้น subcutaneous เพื่อรับสัญญาณกระแสไฟฟ้า ตัวเครื่องกระดูนและส่วนควบคุมจะเนื่อนกับแบบแรก

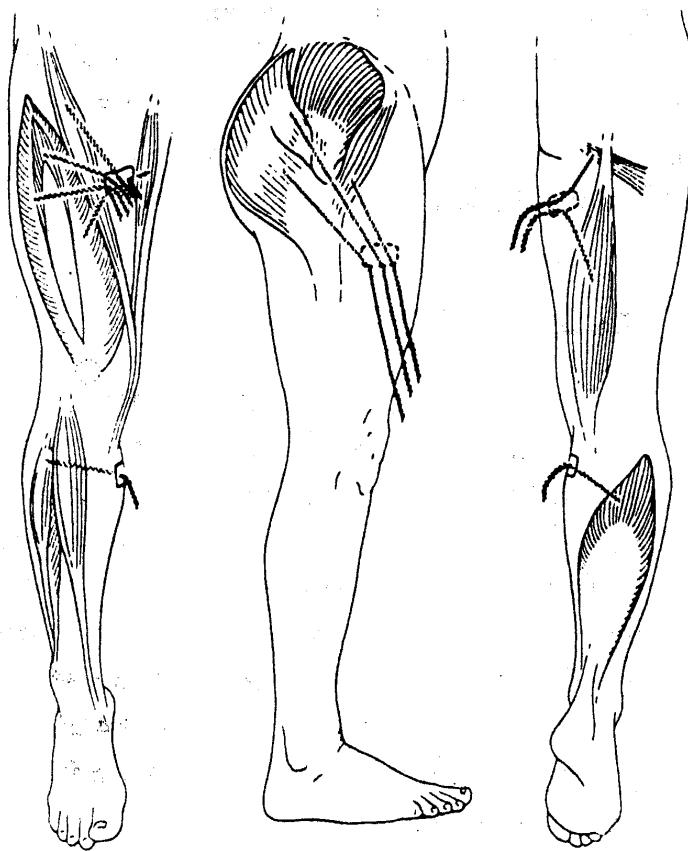
การกระตุ้นกล้ามเนื้อกระดกข้อเท้าในผู้ป่วยอัมพาตครึ่งซีกทั้งชนิดที่ฝังและชนิดวางข้อที่ผิวนัง ต่างก็สามารถทำให้ผู้ป่วยเดินได้ดีขึ้นโดยไม่จำเป็นต้องใช้กายอุปกรณ์เสริม ผู้ป่วยที่เหมาะสมจะใช้วิธีดังกล่าว ควรมีลักษณะ:-
(ก). สามารถทรงตัวได้ดี (ข). proprioceptive sense ปกติ⁽⁷⁾ และ (ค). สามารถช่วยเหลือตัวเองได้พอสมควร โดยเฉพาะในกรณีที่จำเป็นต้องติดข้อกระดูนเอง⁽⁸⁾ นอกจากนั้น การกระตุ้นกล้ามเนื้อตัวกระแสไฟฟ้า ยังช่วยฝึกการทำงาน กล้ามเนื้อ (re-education)⁽⁵⁾ ผู้ป่วยบางรายฝึกจน

สามารถเดินได้เหมือนปกติ⁽⁹⁾ Water⁽⁷⁾ พบว่าการใช้กระแทกไฟฟ้ากระตุ้นเส้นประสาท common peroneal ในลักษณะดังกล่าวเป็นเวลานานไม่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงความเร็วของการนำสัญญาณประสาท และ Fuhrer⁽¹⁰⁾ ยังพบว่า การกระตุ้นเส้นประสาทบ่อย ๆ มีส่วนทำให้ความต้านทานของผิวหนังต่อกระแทกไฟฟ้าลดลง

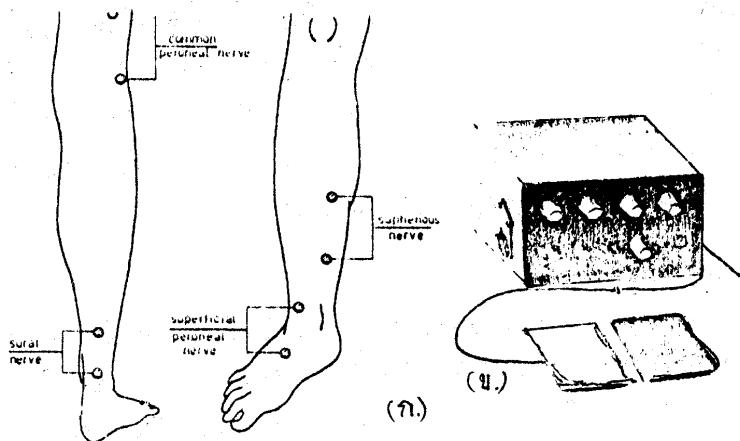
ในปี ก.ศ. 1978 Kralj และคณะ⁽¹¹⁾ ได้นำวิธีการกระตุ้น เพื่อแก้ไขปัญหา ข้อเท้าตกดังกล่าว มาประยุกต์ใช้กระตุ้นกล้ามเนื้อกลุ่มใหญ่ๆ ที่ทำงานขณะยืน เช่น กล้ามเนื้อ quadriceps, gluteus maximus, gluteus medius ในผู้ป่วยอัมพาตครึ่งท่อนอย่างถาวร (complete cord lesion) พบว่าการใช้ FES สามารถ เพิ่มความแข็งแรงของกล้ามเนื้อ⁽¹²⁻¹⁴⁾ ผู้ป่วยสามารถยืนได้ดี⁽¹⁵⁾ และสามารถเดินได้โดยใช้เครื่องช่วยเดิน ซึ่งเริ่มจาก pararell bars, walker, และ crutches ตามลำดับ⁽¹⁶⁻¹⁸⁾

1.4.3 ลักษณะกระแทกไฟฟ้าที่ใช้

Marsolais และคณะ⁽¹⁸⁾ ได้ใช้ FES ในผู้ป่วย โดยการฝังเข็มกระตุ้น:- แรกเริ่มจะใช้เข็มหاتា ตำแหน่งจุดมอเตอร์ที่เหมาะสมสำหรับการกระตุ้น จากนั้นจะใช้เข็มกระตุ้นซึ่งเป็นลวดตัวนำเคลือบด้วย teflon ขนาด 76 mm แหง เข้าไปยังตำแหน่งต่าง ๆ ที่ต้องการ (รูปที่ 6.4) ประเมินแพลและตรวจวัดค่าความต้านทานอย่างสม่ำเสมอทุก ๆ สัปดาห์ หากความต้านทานบริเวณ ดังกล่าวเพิ่มขึ้นก็จะหยุด และหاتา ตำแหน่งใหม่ ส่วนข้อบกจจะางบนผิวหนังกระแทกไฟฟ้าที่ใช้จะเป็น IDC ชนิด biphasic (ช่วงกระตุ้น 0-150 ms, ความถี่ 25 Hz ความแรงน้อยกว่า 20 mA) ขนาดของเครื่องประมาณ 10.5x4.5x12.5 cm น้ำหนัก 775 g ซึ่งสามารถ ต่อเข็มกระตุ้นได้ 32 ชุด ควบคุมการทำงาน



รูปที่ 6.4 แสดงตำแหน่งการฝังขั้วกระดูกที่จุดอเตอร์ของกล้ามเนื้อ
(ดัดแปลงจาก: Marsolais EB, Kobetic R. Functional electrical stimulation
for walking in paraplegia. J Bone Joint Surg (A) 1987; 69: 728-33).



รูปที่ 6.5 แสดงตำแหน่งการวางขั้วกระตุ้น (ก), และ (ข) เครื่องกระตุ้นที่ใช้ (ดัดแปลงจาก: Bajd T, Kralj A, Turk R, Benko H, Segal J. The use of a four channel electrical stimulator as an ambulatory aid for paraplegic patients. Phys Ther 1983; 63: 1116-20.)

ด้วยไมโครโปรเซสเตอร์ และระบบ คอมพิวเตอร์

Kralj และคณะ⁽¹⁶⁾ ได้ใช้ FES กระตุ้นผู้ป่วยอัมพาตครึ่งท่อน โดยวิธีการวางขั้วที่ผิวหนัง (อย่างน้อย 4 ชุด) ที่ตำแหน่งจุดมอเตอร์ของกล้ามเนื้อ (รูป ที่ 6.5) ขั้วกระตุ้นดังกล่าว มีลักษณะเป็นแผ่นโลหะปold สนิมขนาด 6×4 cm ขณะใช้งานจะวางลงแผ่นผ้าหรือฟองน้ำที่อุ่มน้ำได้ดี กระแสที่ใช้จะเป็นไฟ IDC rectangular monophasic, (ความถี่ 20 Hz ช่วงการกระตุ้น 0.3 ms, surge on 4 s, surge off 8 s) ขนาดความแรงของไฟมากพอ ที่จะทำให้กล้ามเนื้อเกิดการหดตัวจนสามารถยืนได้

1.4.4 โปรแกรมการฝึก⁽¹⁶⁾

1 การเตรียมกล้ามเนื้อ

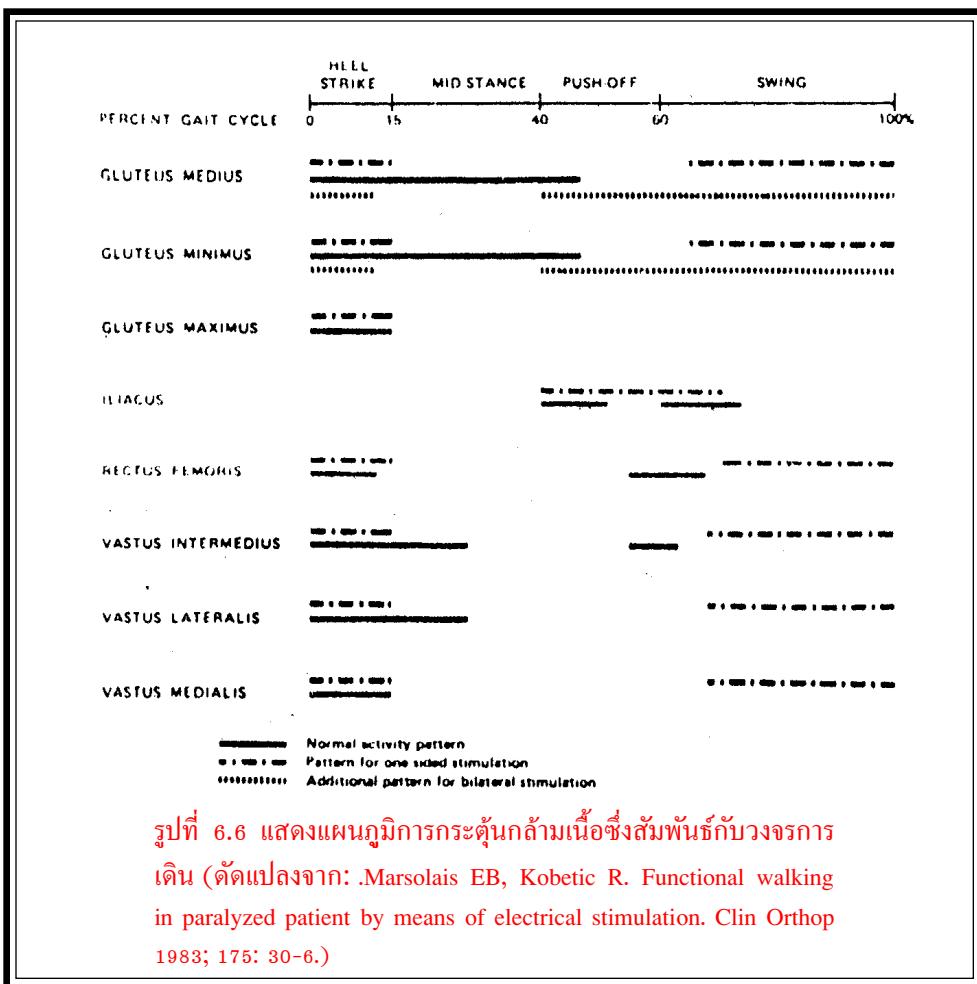
วิธีการกระตุนจะจัดทำให้ผู้ป่วยนอนหงาย ทันทุกหมอนใต้เข่าให้หงอประมาณ 30 องศา ให้ FES กระตุนนานอย่างน้อยครึ่งชั่วโมง ต่อวัน, (5 วันต่อสัปดาห์) ความแรงกระเสาะจะปรับให้เกิดการหดตัวสูงสุด แต่ไม่มากจนกระหั้นกล้ามเนื้อเกิดการเพลียล้า โดยจะเพิ่มเวลาขึ้น 0.5 ชั่วโมงทุก ๆ สัปดาห์ การกระตุน อาจแบ่งเป็นหลายช่วงใน 1 วัน เช่น หากต้องการกระตุน 1-5 ชั่วโมง/วัน ก็ควรกระตุน 3 ครั้ง ครั้งละ 0.5 ชั่วโมง เป็นต้น ซึ่งการกระตุนครั้งหนึ่ง ๆ ไม่ควรเกิน 3 ชั่วโมง ทำการประเมินผลการฝึกโดยการตรวจกลังกล้ามเนื้อขณะเกิดหดตัวค้างจากการกระตุนด้วยไฟฟ้าเป็นระยะ ๆ

2.การฝึกยืน

เมื่อความแรงของการหดตัวสูงสุดของกล้ามเนื้อจากการกระตุนด้วย FES ประมาณ 30-50 Nm (จีบกับน้ำหนักของผู้ป่วย) ก็จะเริ่มฝึกให้ผู้ป่วยยืน โดย ปรับกระเส้าไฟให้กล้ามเนื้อเหยียดเข่าเกิดการหดตัวต่อเนื่องขณะยืน ซึ่งมักใช้ชั่วกระตุน 2 ชุด วางบริเวณจุดมอเตอร์ของ กล้ามเนื้อ quadriceps และให้ผู้ป่วยใช้แขนทั้งสองข้างยึดกับราวกุ่บนาน ควรฝึกยืนประมาณ 1 ชั่วโมง/วัน ความแรงของกระเส ควรปรับให้แรงพอที่ผู้ป่วยสามารถยืนได้ (อาจถึง 100 V) จากนั้นค่อย ๆ ปรับลดลงให้น้อยที่สุดเท่าที่จำเป็น

3.การฝึกเดิน

เมื่อผู้ป่วยสามารถยืนได้อ้อย่างปลอดภัย เป็นเวลานานอย่างน้อย 20 นาที ก็จะเริ่มใช้ FES กระตุนขณะฝึกเดิน โดยให้ผู้ป่วยฝึกใน walking frame ก่อน และเพื่อความปลอดภัยจะยึดลำตัวผู้ป่วยห้อยไว้กับ walking frame ด้วย



รูปที่ 6.6 แสดงแผนภูมิการกระตุ้นกล้ามเนื้อชั่งสัมพันธ์กับวงจรการเดิน (ตัดแปลงจาก: Marsolais EB, Kobetic R. Functional walking in paralyzed patient by means of electrical stimulation. Clin Orthop 1983; 175: 30-6.)

เมื่อผู้ป่วยคุ้นเคยกับการลง น้ำหนัก ก็จะเริ่มฝึกเดิน โดยปรับกระแสไฟให้กล้ามเนื้อเกิดการหดตัวสัมพันธ์กับวงจรของการเดิน (รูปที่ 6.6)

4. ผลจากการกระตุ้น FES

จากการศึกษาของ Marsolais และ Kobetic⁽¹⁷⁻¹⁸⁾ โดยการใช้ FES ในผู้ป่วยอัมพาต (complete cord ระดับ T4-11) จำนวน 11 ราย เป็นเวลา

ประมาณ 22-44 เดือน (เฉลี่ย 32 เดือน) ซึ่งผู้ป่วยทุกคนสามารถเดินได้ด้วยตนเอง โดยใช้ walker ผู้ป่วย 2 คนในจำนวนนี้สามารถเดินได้โดยใช้ axillary crutches และผู้ป่วย 3 คนสามารถเดินขึ้นบันไดได้ (ความเร็วเฉลี่ย ของ การเดินประมาณ 12-48 m/min) Isakov และคณะ⁽¹⁹⁾ แนะนำว่า พลังงานของผู้ป่วยที่ใช้ขณะเดินด้วย FES ก่อนข้างมาก จนทำให้ผู้ป่วยเหนื่อย ดังนั้น FES จึงเหมาะสมสำหรับผู้ป่วยที่มีอายุน้อย จากการศึกษาพบว่า ผู้ป่วย 2 รายที่ใช้ FES ขณะเดินด้วยความเร็ว 8.31 และ 11.15 m/min ตามลำดับ⁽²⁰⁾ หากนำมาคำนวณเปรียบเทียบกับระยะทางที่เดินและน้ำหนักตัวของผู้ป่วยแล้ว พบว่า ค่า O_2 uptake ของผู้ป่วยที่ใช้ FES ขณะเดิน จะมีค่าประมาณ 8 kcal/kg/m ซึ่งมากกว่าค่า O_2 uptake ในคนปกติถึง 10 เท่า⁽²¹⁾ Hendershort และคณะ⁽²²⁾ ได้รายงานว่าภายหลังการ กระตุ้น FES ในผู้ป่วยอัมพาต เป็นเวลา 1 เดือน ประสิทธิภาพการทำงานของระบบหัวใจและหลอดเลือด ของผู้ป่วยเพิ่มขึ้นอย่างเห็นได้ชัด และการที่ผู้ป่วยอัมพาตได้มีโอกาสฝึกยืน ฝึกเดิน ทำให้สูงภูมิใจของผู้ป่วยดีขึ้นอีกด้วย⁽²³⁾

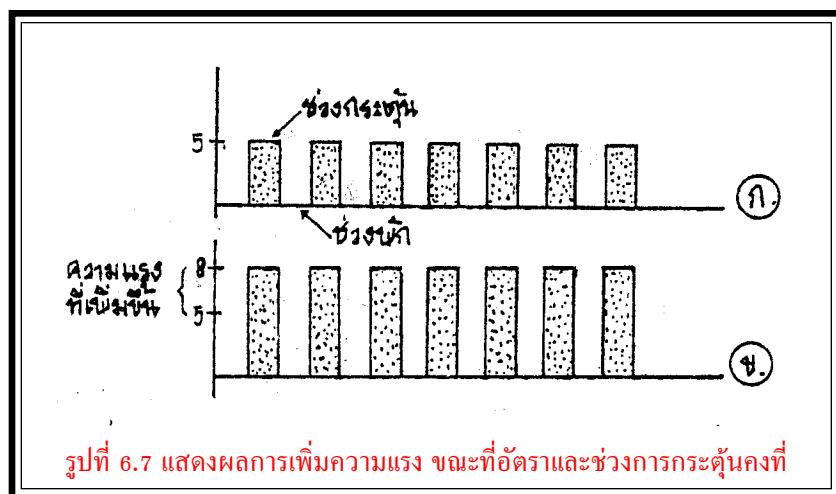
การใช้กระแทส IDC กระตุ้นเพื่อจุดประสงค์ดังได้กล่าวมาแล้วส่วนใหญ่จะเป็นกระแทส IDC ที่เป็นรูปคลื่นเป็นสามเหลี่ยม และสี่เหลี่ยม ชนิด กระแทสมักเป็นชนิดปล่อยออกอย่างต่อเนื่อง ในปัจจุบันได้มีการสร้างกระแทส IDC ให้มีรูปคลื่นจำเพาะ และเรียกชื่อต่างๆ กันไป หรือใช้เพื่อวัดถูกประสงค์อื่น ๆ อีก เช่น กระแทส IDC ที่มีรูปคลื่นสามเหลี่ยมแบบเฟสคู่ที่มีช่วงกระตุ้นสั้นมาก (0.005-0.075 มิลลิวินาที) เรียก กระแทสไฟตรองศักย์สูง (ดูบทที่ 13) กระแทส IDC ที่มีช่วงกระตุ้นสั้น (น้อยกว่า 0.5 มิลลิวินาที) เรียก กระแทสที่อีเอ็นเอส มักใช้รังับปวด (ดูบทที่ 11) เป็นต้น ส่วนกระแทส IDC ชนิดที่ปล่อยออกเป็นชุด ได้จัดไว้ในกลุ่มกระแทสไฟฟาราดิก (ดูบทที่ 7)

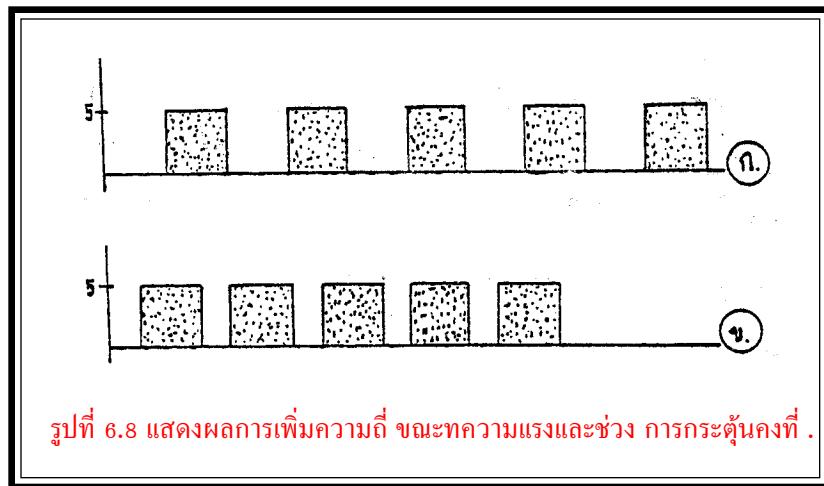
2. ความสัมพันธ์ระหว่าง ความแรง อัตรา และช่วงการกระตุ้น ของกระแส IDC (24)

เฟสและช่วงการกระตุ้นที่ได้ก่อล่ำมาแล้วมีส่วนเกี่ยวข้องโดยตรง ต่อ การรักษาหรือขยะกระตุ้นด้วยไฟฟ้า ถ้ามีการเปลี่ยนแปลงตัวแปรของตัวกระตุ้น เช่น ความแรงของการกระตุ้น ความถี่ และช่วงการกระตุ้น ก็จะส่งผลให้เกิด การเปลี่ยนแปลงการตอบสนองทางสรีรวิทยาในผู้ป่วย บางครั้งผลการเปลี่ยนแปลงก็เกิดประโยชน์แต่บางครั้งก็เกิดโทษ ถ้าทราบผลการเปลี่ยนแปลงที่เกิดขึ้นของตัวแปรต่าง ๆ ก็จะเป็นประโยชน์ต่อการรักษา

2.1 กำหนดอัตราและช่วงการกระตุ้นคงที่

ถ้าปรับค่าอัตราและช่วงการกระตุ้นคงที่ มีการเปลี่ยนแปลงได้เฉพาะ ความแรงของการกระตุ้น เมื่อมีการเพิ่มความแรงของกระแส จะเป็นการเพิ่ม กระแสสูงสุดในแต่ละเฟส และเป็นการเพิ่มปริมาณกระแสเฉลี่ยทำให้เกิดการเพิ่มปริมาณประจุในแต่ละเฟส ซึ่งมีผลทำให้กระแสที่ใช้กระตุ้น สามารถกระตุ้น



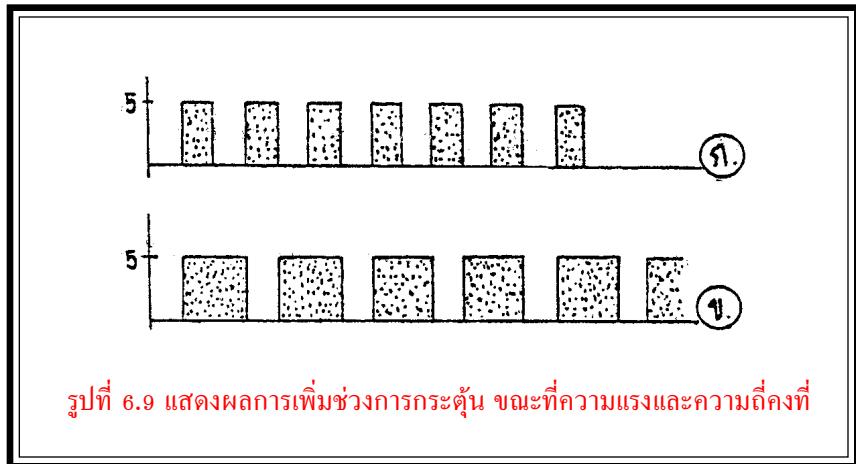


รูปที่ 6.8 แสดงผลการเพิ่มความถี่ ขยะที่ความแรงและช่วง การกระตุนคงที่ .

เส้นประสานและกล้ามเนื้อที่อยู่ลึกมากขึ้น แต่ผลเสียที่อาจเกิดขึ้นก็คือผู้สูง กระตุนจะรู้สึกไม่สบาย มีความรู้สึกเจ็บปวดมากขึ้น โดยเฉพาะถ้าความแรง ของกระแสันลงเล็ก จนสามารถกระตุนไปประสานรับความรู้สึกเจ็บปวด ดัง รูปที่ 6.7

2.2 กำหนดความแรงและช่วงการกระตุนคงที่

ถ้ามีการเพิ่มอัตราหรือความถี่ของการกระตุน โดยปรับค่าความแรง และช่วงการกระตุนให้คงที่ที่ค่าได้ค่าหนึ่ง ซึ่งก็คล้ายกับการเพิ่มปริมาณ กระแส เนลี่ยด้วยเช่นกัน เนื่องจาก ช่วงการกระตุนเพิ่มมากขึ้นในเวลาที่เท่า กัน มีผล ทำให้กล้ามเนื้อเกิดการหดตัวที่เข้มข้นเกิดการหดตัวแบบเตตะนิก นอกจากนั้น ยังเป็นการกระตุนเส้นประสานและกล้ามเนื้อแรงขึ้น ผู้สูง กระตุนจึงรู้สึกไม่สบาย ดังรูปที่ 6.8



รูปที่ 6.9 แสดงผลการเพิ่มช่วงการกระตุ้น ขณะที่ความแรงและความถี่คงที่

2.3 กำหนดความแรงและอัตราการกระตุ้นคงที่

ถ้าปรับค่าความแรงและอัตราการกระตุ้นให้คงที่โดยเพิ่มช่วงการกระตุ้น จะส่งผลให้ปริมาณประจุในแต่ละเฟสและปริมาณกระแสเฉลี่ยเพิ่มขึ้น ทำให้การตอบสนองของเส้นประสาทและกล้ามเนื้อเพิ่มขึ้น นอกจากนั้นถ้าปรับช่วงการกระตุ้นกว้างมาก อาจมีผลให้เกิดปฏิกิริยาตัวข้ามมากขึ้นอีกดังรูปที่ 6.9

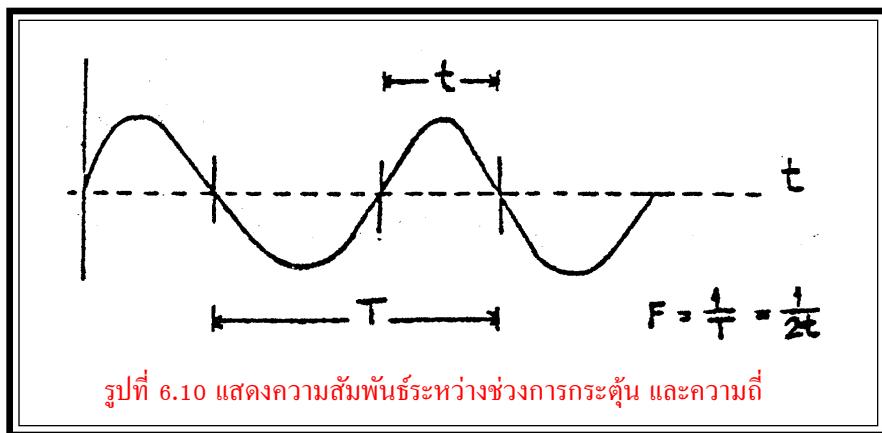
3 ช่วงการกระตุ้น เฟสและความถี่ของการกระตุ้น ⁽²⁴⁾ (phase/pulse/frequency)

ความถี่ของการกระตุ้นวัดเป็นหน่วยเซิร์ตซ์ (Hz) ซึ่งคำนวณได้จาก ส่วนกลับของอัตราส่วนของช่วงการกระตุ้น ค่าความถี่จะสัมพันธ์กับความ ยาวช่วงการกระตุ้น โดยเฉพาะกระแสไฟที่กระตุ้นแบบต่อเนื่อง เช่น กระแส สลับ ดังนั้น ถ้าค่าความถี่ของการกระตุ้นเพิ่มขึ้นช่วงการกระตุ้นและเฟส ของการกระตุ้น ก็จะลดลง ในทางกลับกันถ้าค่าความถี่ของการกระตุ้นลด

ลงค่าเฟสของการกระตุ้น ก็จะเพิ่มขึ้น เครื่องกระตุ้นไฟฟ้ารุ่นใหม่ ๆ มักจะออกแบบให้ปล่อยกระแสไฟฟ้าที่มีช่วงการกระตุ้นสั้น และช่วงพักระหว่างการกระตุ้นค่อนข้างยาว ในบางเครื่องออกแบบให้ค่าความยาวช่วงการกระตุ้น และความถี่ไม่เข้มต่อ กันสามารถปรับค่าได้หนึ่งได้อีกเป็นอิสระ ดังนั้น การปรับค่าได้ค่าหนึ่ง ก็ไม่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของอีกค่าหนึ่ง ซึ่งเครื่องกระตุ้นไฟฟ้าดังกล่าว มักจะใช้คำว่า ‘pulse rate’ แทน

กระแสไฟฟ้าเดียวประกอบด้วย 1 เฟสใน 1 ช่วงการกระตุ้น ดังนั้น คำว่า phase rate และ pulse rate จึงมีความหมายเหมือนกัน อย่างไรก็ตาม ในกระแสไฟฟ้าสูตรมักประกอบด้วย 2 เฟสใน 1 ช่วงการกระตุ้น ดังนั้น ความถี่หรืออัตราของการกระตุ้นจึงขึ้นกับจำนวนของช่วงการกระตุ้น (biphasic pulse) ไม่ใช้ขึ้นกับจำนวนของ เฟส (biphasic phase) ในทำนองเดียวกัน กระแสไฟหลายไฟฟ้าหนึ่งช่วงการกระตุ้นจะประกอบด้วยหลายไฟฟ้า เช่นกัน ค่าของ pulse rate จึงไม่เท่ากับ phase rate ซึ่งมักจะสับสนเสมอ ผลทางสรีรวิทยาของการกระตุ้นมักจะสัมพันธ์กับอัตราการกระตุ้น (pulse rate) ไม่ใช่อัตราเฟส (phase rate)

ความถี่ของการกระตุ้นถ้าน้อยกว่า 1000 ครั้ง/วินาที จะเป็นกระแส



ความถี่ต่ำ (low frequency current) ซึ่งมักจะมีค่าประมาณ 0.1-300 ครั้ง/วินาที ถ้า เป็นกระแสไฟฟ้าโดยเฟสลักษณะคลื่นมักเป็น sine wave มีความถี่ประมาณ 2,500-10,000 ครั้ง/วินาที เช่น กระแสอินเตอร์เฟอเรนเชียล จัดอยู่ในกลุ่มกระแสไฟฟ้าความถี่ขนาดกลาง (medium frequency current) ซึ่งถ้าเป็นกรณีหลังความถี่และช่วงการกระตุ้นจะมีความสัมพันธ์กัน (รูปที่ 6.10) สามารถ คำนวณได้จากสมการ ดังด่อไปนี้

$$F = 1/T \quad \text{หรือ} \quad F = 1/2 t$$

T คือ ช่วงเวลากระตุ้น มีหน่วยเป็นวินาที

t คือ ช่วงเวลาของเฟส มีหน่วยเป็นวินาที

F คือ ความถี่ของการกระตุ้น มีหน่วยเป็น รอบ/วินาที (Hz)

ดังนั้น ถ้าคลื่นไฟฟ้ามีความถี่ 2,500-10,000 Hz จะมีช่วงการกระตุ้นประมาณ 0.2-0.05 มิลลิวินาที เป็นต้น

ปฏิบัติการที่ 6 กระแสไฟฟาระบแบบเป็นช่วง ๆ

วัตถุประสงค์

หลังจากปฏิบัติการนี้แล้วนักศึกษาสามารถ

1. อธิบายผลที่เกิดขึ้นจากการกระตุ้นด้วยกระแสไฟฟาระบแบบเป็นช่วง ๆ
2. แสดงวิธีการตั้งค่าด้วยกระแสไฟฟาระบแบบเป็นช่วง ๆ ได้อย่างถูกต้อง
3. ปรับค่าและอธิบายผลของช่วงกระตุ้น (pulse duration) ช่วงพัก (pause duration) และความแรงกระแส (intensity) ขณะกระตุ้น ได้อย่างถูกต้อง

เครื่องมือและอุปกรณ์

1. เครื่องกระตุ้นกล้ามเนื้อชนิดที่สามารถปรับค่าช่วงกระตุ้น และช่วงพักได้
 2. ข้อกระตุ้นและอุปกรณ์ต่างๆ
 3. ผ้าสำลีหรือแผ่นฟองน้ำ
 4. แก้วน้ำ
 5. ยางรัดข้อกระตุ้น
 6. ปากกาเขียนแก้ว

วิธีปฏิบัติการ

ตอนที่ 1 การเพิ่มความแรงกระแสโดยปรับช่วงกระตุ้นและช่วงพักคงที่ ⁽⁴⁾
(รูปที่ 6.7)

1. จัดทำให้ผู้ถูกกระตุ้นนอนหงาย กล้ามเนื้อต้นขาอยู่ในท่าผ่อนคลาย
2. วางข้อกระตุ้นกล้ามเนื้อทั้งสองลงบนกล้ามเนื้อต้นขา (quadriceps)

ตารางที่ 6.1 บันทึกผลการตอบสนองของเนื้อเยื่อต่อกระแสไฟ IDC ที่มีช่วงกระตุ้น 10 ms
และช่วงพัก 200 ms ซึ่งคงที่

ปริมาณกระแส (mA)	สังเกตเห็น	ความรู้สึกผู้ถูกกระตุ้น
5		
10		
15		
20		
25		
30		

แบบเทคนิค bipolar พร้อมทั้งทำเครื่องหมายบนผิวนังให้ตรงกับ ตำแหน่งที่วางขึ้นด้วยปากกาเขียนแก้ว

3. ปรับชนิดของกระแสที่กระตุ้นเป็นกระแสไฟฟ์ทรงแบบเป็นช่วง ๆ (IDC) รูปสี่เหลี่ยม

4. ปรับค่าช่วงกระตุ้นประมาณ 10 มิลลิวินาที ช่วงพักประมาณ 200 มิลลิวินาที ซึ่งคงที่ไว้

5. ค่อยๆเพิ่มความแรงกระเสียดจากน้อยไปมาก สังเกตผลบริเวณที่วางขึ้นกระตุ้น สอบถามความรู้สึกของผู้ถูกกระตุ้นเป็นระยะๆ พร้อมทั้งบันทึกผลประมาณกระเสียดที่เพิ่มขึ้น ปรับจนกระตุ้นกระเสียดจนผู้ถูกกระตุ้นทนไม่ได้

ตอนที่ 2 การเพิ่มช่วงกระตุ้นโดยปรับช่วงพักและความแรงกระเสียดที่⁽⁴⁾ (รูปที่ 6.9)

1. วางข้อกระตุ้นที่ทำความสะอาดแล้วลงบนกล้ามเนื้อให้ตรงกับตำแหน่งที่ทำเครื่องหมายไว้

2. ปรับชนิดของกระแสที่กระตุ้นเป็นกระแสไฟฟ์ทรงแบบเป็นช่วง ๆ

ตารางที่ 6.1 บันทึกผลการตอบสนองของเนื้อยื่อต่อกระแสไฟ IDC

ที่มีค่าความแรง mA และช่วงพัก 200 ms ซึ่งคงที่

ช่วงกระตุ้น (mA)	สังเกตเห็น	ความรู้สึกผู้ถูกกระตุ้น
0.1		
0.2		
0.3		
0.4		
...		
...		

(IDC) รูปสีเหลี่ยม

3. ปรับช่วงพักประมาณ 200 มิลลิวินาที ช่วงกระแสตื้นให้น้อยที่สุด (0.1 มิลลิวินาที) แล้วค่อยๆ เพิ่มความแรงของกระแสจนเริ่มเห็นการหดตัว บันทึกค่าความแรงของกระแสไฟไว้ (ให้คงที่)

4. ค่อยๆ เพิ่มช่วงกระแสตื้นจากน้อยไปมากจาก 0.1, 0.2, 0.3, 0.4,... มิลลิวินาที ตามลำดับ จนกระแสตื้นสูงสุด หรือจนผู้ถูกกระแสตื้นทนไม่ได้ ขณะเพิ่มช่วงกระแสตื้น สังเกตผลบริเวณที่วางข้ามกระแสตื้นสอบถามความรู้สึกของผู้ถูกกระแสตื้นเป็นระยะๆ พิรุณทั้งบันทึกผล

ตอนที่ 3 การลดช่วงพัก โดยปรับช่วงกระแสและความแรงกระแสคงที่⁽⁴⁾ (รูปที่ 6.8)

1. วางข้ามกระแสตื้นที่ทำความสะอาดแล้ว ลงบนกล้ามเนื้อให้ตรงกับตำแหน่งเดิม

2. ปรับชนิดของกระแสที่กระแสตื้น เป็นกระแสไฟตรงแบบเป็นช่วงๆ

ตารางที่ 6.3 บันทึกผลการตอบสนองของเนื้อเยื่อต่อกระแสไฟ IDC ที่มีความแรงกระแส..... mA และช่วงกระแส 50 ms หรือน้อยกว่า ซึ่งคงที่

ช่วงพัก (ms)	สีที่สังเกตเห็น	ความรู้สึกผู้ถูกกระแสตื้น
5000		
2000		
1000		
500		
200		
100		
...		
..		

(IDC) รูปสี่เหลี่ยม

3. ปรับช่วงกระแสตุ้นประมาณ 50 มิลลิวินาที (หรือน้อยกว่าถ้าเจ็บ) ปรับช่วง พักให้มีค่ามากที่สุด (ประมาณ 500 หรือ 1000 มิลลิวินาที) แล้วค่อยๆ เพิ่มความแรงของกระแสให้มีค่าเท่ากันข้อ 3 ตอนที่ 2 แล้วคงที่ไว้บันทึกผล

4. ค่อยๆลดช่วงพักจากนาน้อยจาก 5000, 2000, 1000, 500, 200, 100 มิลลิวินาที ตามลำดับ จนกระทั่งช่วงพักน้อยที่สุด หรือจนเห็นกล้ามเนื้อหดตัวค้างขณะลดช่วงกระแส สังเกตผลที่เกิดขึ้นบริเวณที่วางขั้ว สอดตามความรู้สึกของผู้ถูกกระตุ้นเป็นระยะๆ พร้อมทั้งบันทึกผล

คำถามท้ายบท

1. อธิบายผลของการกระตุ้นด้วยกระแสไฟตรงแบบเป็นช่วง ๆ ในกรณีต่อไปนี้

1.1 การเพิ่มความแรงการกระตุ้นโดยช่วงพักและช่วงกระตุ้นคงที่

1.2 เพิ่มช่วงกระตุ้นโดยความแรงกระแสและช่วงพักคงที่

1.3 ลดช่วงพักโดยความแรงกระแสและช่วงกระตุ้นคงที่

2. ถ้าต้องการกระตุ้นกล้ามเนื้อที่มีเส้นประสาทมาเลี้ยง 1 มัด ให้หดตัวอย่างสมำเสมอโดยไม่เจ็บ, แสดงท่านจะมีวิธีปรับค่าช่วงพัก ช่วงการกระตุ้น และความแรงของกระแสได้อย่างไร?

เอกสารอ้างอิง

1. Forster A, Palastanga N. electrical stimulation of nerve and muscle.

Clayton's electrotherapy: theory and practice, 9th edition. London; Bailliere Tindall, 1985: 69-70.

2.Wadsworth H, Chanmugam APP. Electrodiagnosis, chapter 10.Electrophysical agents in physical therapy, 2nd edition. Sydney; Science Press, 1985: 293-326.

3.Wadsworth H, Chanmugam APP. Low frequency currents, chapter8. Electophysical agents in physicaltherapy, 2nd edition. Sydney; Science Press, 1985: 245-64.

4.Speilholtz N. Electrical stimulation of denervated muscle. In: Nelson RM, Currier DP, eds. Clinical electrotherapy. California: Appleton and Lange, 1987: 97-110.

5.Liberson WT, Holmquest HF, Scott D, Dow M. Functional electrotherapy. Arch Phys Med Rehabil 1961; 42: 101-5.

6.Braun Z, Mizrahi J, Najenson T, Graupe D. Activation of paraplegic patients by functional electrical stimulation. Scand J Rehabil Med (supp 1.) 1985; 12: 93-101.

7.Waters RL, McNeal DR, Tasto J. Peroneal nerve conduction velocity after chronic electrical stimulation. Arch Phys Med Rehabil 1975; 46: 240-1.

8.Takebe K, Kukulka C, Narayan MG, Milner M, Basmajian JV. Peroneal nerve stimulator in rehabilitation of hemiplegic patients. Arch Phys Med Rehabil 1975; 56: 237-40.

- 9.Van Griethuysen CM, Panl JP, Andrewa BJ, Nicol AC. Biomechanics of functional electrical stimulation. Prosthet Orthot Int 1982; 6: 152-6.
- 10.Führer MJ, Yegge B. Effect of skin impedance changes accompanying electrical stimulation of peroneal nerve. Arch Phys Med Rehabil 1972; 53: 276-81.
- 11.Kralj A, Bajd T, Turk R. Enhancement of gait restoration in spinal injured patient by functional electrical stimulation. Clin Orthop 1988;233: 34-43.
- 12.Kralj A, Bajd T, Turk R. Electrical stimulation providing functional use of paraplegic patient muscles. Med Prog Technol 1980; 7: 3-9.
- 13.Arnold PB, McVey P, Farrell W, Deurloo T. Functional electrical (Abst.) Stimulation at Newington children's hospital. Arch Phys Med Rehabil 1987; 68: 662.
- 14.Spielholz NI, Axen K, Pollack S, Haas F, Ragnarsson K. (Abst.) Effect of an FES bicycle exercise program on velocity of shortening of quadriceps muscle in spinal cord injured people. Arch Phys Med Rehabil 1987; 68: 662.
- 15.Bajd T, Kralj A, Turk R. Standing up of a healthy subject and a paraplegic patient. J Biomech 1982; 15: 1-10.
- 16.Bajd T, Kralj A, Turk R, Benko H, Sega J. The use of a four channel electrical stimulator as an ambulatory aid for paraplegic patients. Phys Ther 1983; 63: 1116-20.
- 17.Marsolais EB, Kobetic R. Functional electrical stimulation for

walking in paraplegia. J Bone Joint Surg (A) 1987; 69: 728-33.

18.Marsolais EB, Kobetic R. Functional walking in paralyzed patient by means of electrical stimulation. Clin Orthop 1983; 175: 30-6.

19.Isakov E, Mizrahi J, Graupe D, Becker E, Najenson T. Energy cost and physiological reaction to effort during activation of paraplegics by functional electrical stimulation. Scand J Rehabil(Suppl.)1985; 12: 102-7.

20.Marsolais EB, Edwards BG. Energy cost of walking and standing with functional neuromuscular stimulation and long leg braces. Arch Phys Med Rehabil 1988; 12: 102-7.

21.Fisher SD, Gullickson G. Energy cost of ambulation in health and disability. Arch Phys Med Rehabil 1978;59:124-33.

22.Hendershort DM, Moore ML, Phillips CA. Cardiopulmonary conditioning when walking with and without FES in paralyzed. Fed Proc 1987; 46: 680.

23.Bell R, Kopf EH, Toadvine J. A study of personality changes in quadriplegics engaged in a functional electrical stimulation (FES) program. J Neurol Orthop Med Surg 1987; 8: 353.

24.Along G. Therapeutic current, chapter 4. High voltage stimulation. Tennessee; Chattanooga, 1987: 33-54.